

STRONG

3-ACHS-ROBOTER FÜR SPRITZGIEßMASCHINEN VON 700 BIS 2800 T

Strong, die leistungsstarke 3-Achs Roboter-Baureihe von Sepro ist robust und ökonomisch einsetzbar für die einfache Automation von Spritzgießmaschinen mit Schließkräften von 700 - 2800 t.

Durch die benutzerfreundliche Touch2-Steuerung sind die Roboter schnell und einfach zu bedienen.

- | STRONG 40
- | STRONG 50
- | STRONG 60



NEU ECO Air 

DIE LÖSUNG, UM
IHREN DRUCKLUFTVERBRAUCH ZU SENKEN

Die Roboterbaureihe Strong profitiert von Sepro's modularer Plattform für Großroboter.

- Bei der Entwicklung wurde konsequent darauf geachtet, standardisierte Komponenten bei allen Modellen zu verwenden: z.B. SLS-Führungen, Motoren und Variatoren. Hierdurch wird eine hohe Qualität und Verfügbarkeit erreicht.
- Vollständige Montage und Funktionstests bei Sepro erleichtern Montage & Installation am Produktionsstandort.
- Einfache Programmierung und Bedienung des Roboters mit der Visual-Steuerung.

SLS-FÜHRUNGEN (SEPRO LINEAR SYSTEM)TM AN AUSQUER- UND VERTIKALACHSE

Die SLS-Führungen sind zuverlässig und langlebig, besonders bei langen Achshüben und hohen Traglasten.

Sie sind sehr robust und geeignet für den Einsatz unter schwierigen Umgebungsbedingungen: z.B. Stäube oder optional auch oxidierende Dämpfe (PVC) und Wasserdampf. Das integrierte Schmiersystem bietet den Vorteil eines geringen Wartungsaufwands (Austausch der Schmierelemente nur einmal jährlich). Dieser Vorteil resultiert aus 50 Jahren Erfahrung mit dieser Technologie.



FUNKTION ENTFORMACHSE FREISCHALTEN

Die Funktion Entformachse frei ist eine Standardoption von Sepro zur Freischaltung der Entformachse (Verdrängung der Achse über Auswerfer der SGM). Die vereinfachte Programmierung der Teileübergabe beim Auswerfen, reduziert die Kosten für Entnamegreifer (Vereinfachung des Designs).

SCHNELLKUPPLUNGEN FÜR GREIFER SOWIE ELEKTRISCHE UND PNEUMATISCHE ANSCHLÜSSE

Die Schnellwechselkupplungen sind zeitsparend und optimieren Ihren Produktionswechsel. Die einfache und schnelle Installation an Ihren Greifern erleichtert die Nachrüstung und das Greifermanagement.

KOMPAKTER SCHALTSCHRANK MONTIERT AN DER AUSQUERACHSE

Der kompakte Schaltschrank ist standardmäßig platzsparend am Ende der Ausquerachse montiert. Die Position ist flexibel wählbar. Die Montage kann bei Bedarf auf der Bedien- oder Bediengegenseite erfolgen. Eine Schaltschrankausführung für die Bodenaufstellung ist ebenfalls verfügbar.



DESIGN UND STABILITÄT

Die Strong-Roboter sind robust konzipiert und für den 24/7 Dauerbetrieb entwickelt.

- Die Vertikalachse aus Aluminiumprofil garantiert ein optimales Gewicht-/Steifigkeitsverhältnis.
- Die intelligente Steuerung von Motoren und Bremsen reduziert den Geräuschpegel, verringert den Energieverbrauch (Druckluft und Strom) sowie den Wartungsaufwand.
- Die Entformachse der Roboter besteht aus einem stabilen Arm mit großem Querschnittsprofil und prismatischen Linearführungen. Hierdurch wird eine hohe Steifigkeit bei einer niedrigen bewegten Masse erreicht.

Mit dem Modul „Simple Pick-and-Place“ erstellen Sie Ihr Ablauf-Programm, in dem Sie Fragen interaktiv beantworten. Sie können das Ergebnis sofort in einer 3D-Animation überprüfen.

«FUNKTIONEN DIE IHRE PRODUKTIVITÄT STEIGERN»

Vereinfachen Sie Ihre täglichen Routinen

- Dank Joystick sind schwierige Einstellungen und Feineinstellungen im Werkzeug möglich.
- Der große 10“-LCD-Bildschirm bietet Ihnen klare und präzise Informationen.
- Die Dokumentation steht online zu Verfügung.
- Wenn ein Fehler auftritt, werden die Informationen zur Fehlerbehebung automatisch angezeigt.
- Dank des USB-Sticks haben Bediener, Einsteller, Programmierer und Wartungspersonal direkten Zugriff auf die für sie relevanten Daten.
- Eco-Modus: Nach dem Zyklusstart kann eine einzige Taste den Energieverbrauch senken und die Lebensdauer Ihres Roboters verlängern.
- Digitaler Vakuumschalter (Option): Nehmen Sie Ihre Einstellungen für das Greifen der Bauteile mit Vakuum direkt am Bedienpanel der Steuerung vor und speichern Sie diese ab.

VON TOUCH 2 ZU VISUAL 2

Für komplexere Anwendungen können die Strong-Roboter mit der Visual 2-Steuerung ausgestattet werden. Durch ihren modularen Aufbau kann sie entsprechend der Anwendungen angepasst werden.

- Mit der Visual 2-Steuerung können auch komplexe Aufgaben (wie z.B. Teile einlegen oder Stapelaufgaben) programmiert werden. Sie enthält zusätzlich eine integrierte SPS zur Programmierung von Peripheriesystemen.
- Es können gleichzeitig bis zu 3 Unterprogramme mit dem Roboterprogramm und der SPS verknüpfen werden.
- Verwalten Sie mit der Visual 2-Steuerung bis zu 1000 verschiedene Anwendungen (100 bei Touch 2).
- Eine Werkzeug- und/oder Greifer-Kodierung optimiert Ihre Werkzeugwechsel.

| STRONG 40 | STRONG 50 | STRONG 60 |
|---|-------------------|-------------------|
| Schließkraft - Angabe (t) | | |
| 700 - 1000 | 1000 - 1600 | 1600 - 2800 |
| Ausquerhub (mm) | | |
| 2500 - 10000 | 3000 - 10000 | 3500 - 10000 |
| ▪ Maximale Verfahrgeschwindigkeit (m/s) | | |
| 2 | 2 | 1,8 |
| Entformhub (mm) - Queraufbau | | |
| 1100 1300 (LD) | 1300 1500 (LDV) | 1600 1800 (LDV) |
| ▪ Maximale Verfahrgeschwindigkeit (m/s) | | |
| 1,8 | 1,8 | 1,5 |
| Vertikal Teleskoparm | | |
| ✓ | ✓ | ✓ |
| ▪ Vertikalhub (mm) | | |
| 1800 2000 (LV) | 2000 2500 (LDV) | 2500 3000 (LDV) |
| ▪ Maximale Verfahrgeschwindigkeit (m/s) | | |
| 2,5 | 2,5 | 2,5 |
| Pneumatische R1 Rotationsachse (0°-90°) | | |
| ✓ | ✓ | ✓ |
| ▪ Maximale Traglast (Teile + Greifer) (kg) | | |
| 20 | 40 35 (LDV) | 50 40 (LDV) |
| Teilgriff - Anzahl Vakuumkreise bis zu: | | |
| 8 | 8 | 8 |
| Teilgriff - Anzahl Druckluftkreise bis zu: | | |
| 8 | 8 | 8 |
| Kompakter Schaltschrank am Ende der Ausquerachse | | |
| ✓ | ✓ | ✓ |
| TOUCH 2-Steuerung | | |
| ✓ | ✓ | ✓ |
| OPTIONEN | | |
| ECO-Air | | |
| ✓ | ✓ | ✓ |
| Zweite pneumatische R2 Rotationsachse (0°-90°/ 0°-180°) | | |
| ✓ | ✓ | ✓ |
| ▪ Maximale Traglast (Teile + Greifer) (kg) | | |
| 15 - 20 (LV/LD) | 35 | 40 |
| Servo-Rotation R1 (0°-180°) + R2 (0°-300°) | | |
| ✓ | ✓ | ✓ |
| ▪ Maximale Traglast (Teile + Greifer) (kg) | | |
| 20 | 35 | 40 |
| Schaltschrank auf dem Boden | | |
| ✓ | ✓ | ✓ |
| VISUAL 2-Steuerung | | |
| ✓ | ✓ | ✓ |

LD: Long Demolding kann nicht mit LV kombiniert werden / LV: Long Vertical kann nicht mit LD kombiniert werden